



講義の前に

学内美化の日
- 15:00~
- 玄関前
- ジュース・お茶あり

雑多なこと
- マイク: システム不良
- ミニテスト: 返却について

今日の講義内容

- 復習
 - NFAと等価なDFA
- レポートについて
- 今日の新しいこと
 - 動作を含むNFA
- ミニテスト

NFA: $M(Q, \delta, q_0, F)$
DFA: $M'(Q', \delta', q_0', F')$

P_{ij} : 状態 q_i のとき入力 a_j に
対して遷移しうる状態の集合 (Q の部分
集合)

q_0	a_0	a_1	a_2	a_3	a_4
q_0	P_{00}	P_{01}	P_{02}	P_{03}	P_{04}
q_1	P_{10}	P_{11}	P_{12}	P_{13}	P_{14}
q_2	P_{20}	P_{21}	P_{22}	P_{23}	P_{24}
q_3	P_{30}	P_{31}	P_{32}	P_{33}	P_{34}
q_4	P_{40}	P_{41}	P_{42}	P_{43}	P_{44}

NFAと等価なDFA つづき

NFA: の F DFA の F' の求め方

$F = \{q_k\}$
 $F' = \{[q_k], [q_0, q_k], \dots, [q_0, \dots, q_k, \dots, q_n]\}$

$F = \{q_i, q_k\}$
 $F' = \{[q_i], [q_k], \dots, [q_0, \dots, q_i, \dots, q_k, \dots, q_n]\}$

F' の中で F のどれかの要素を含むもの

Q' と F' の求め方
(演習問題2.9a 総当たり)

NFA: $M(\{p, q, r, s\}, \{0, 1\}, \delta, p, \{s\})$
DFA: $M'(Q', \delta', q_0', F')$

$Q' = Q$ のベキ集合 (部分集合の集合)
 $= \{[], [p], [q], [r], [s], [p, q], [p, r], [p, s], [q, r], [q, s], [r, s], [p, q, r], [p, q, s], [p, r, s], [q, r, s], [p, q, r, s]\}$

の求め方
(演習問題2.9a :総当り)

	0	1
p	p, q	p
q	r	r
r	s	-
s	s	s

	0	1
[-]	[-]	[-]
[p]	[p, q]	[p]
[q]	[r]	[r]
[r]	[s]	-
[s]	[s]	[s]
[p, q]	[p, q, r]	[p, r]
[p, r]	[p, q, s]	[p]
[p, s]	[p, q, s]	[p, s]
[q, r]	[p, q, r]	[r]
[q, s]	[p, q, s]	[r, s]
[r, s]	[p, q, r]	[p, q, r, s]
[p, q, r]	[p, q, r, s]	[p, r, s]
[p, q, s]	[p, q, s]	[p, r, s]
[q, r, s]	[r, s]	[r, s]
[p, q, r, s]	[p, q, r, s]	[p, r, s]

きちんと書くと
(演習問題2.9a :総当り)

$Q' = \{ [-], [p], [q], [r], [s], [p, q], [p, r], [p, s], [q, r], [q, s], [r, s], [p, q, r], [p, q, s], [p, r, s], [q, r, s], [p, q, r, s] \}$
 $= \{0, 1\}$

$q_0 = [p]$

$F' = \{ [s], [p, s], [q, s], [r, s], [p, q, s], [p, r, s], [q, r, s], [p, q, r, s] \}$

総当りでは無駄が多い
($q_0 = [p]$)からの道がない状態を含む

と Q' と F' を求める
(演習問題2.9a :最小)

	0	1
[-]	[p, q]	[p]
[p]	[p, q]	[p, r]
[q]	[p, r]	[p, r]
[r]	[p, r]	[p, r]
[s]	[p, r]	[p, r]
[p, q]	[p, q, r]	[p, r]
[p, r]	[p, q, r]	[p, r]
[p, s]	[p, q, s]	[p, s]
[q, r]	[p, q, r]	[p, r]
[q, s]	[p, q, s]	[p, r]
[r, s]	[p, r]	[p, r]
[p, q, r]	[p, q, r, s]	[p, r, s]
[p, q, s]	[p, q, s]	[p, r, s]
[q, r, s]	[r, s]	[r, s]
[p, q, r, s]	[p, q, r, s]	[p, r, s]

開始

F'

Q'

きちんと書くと
(演習問題2.9a :最小)

$Q' = \{ [p], [p, q], [p, r], [p, s], [p, q, r], [p, q, s], [p, r, s], [p, q, r, s] \}$
 $= \{0, 1\}$

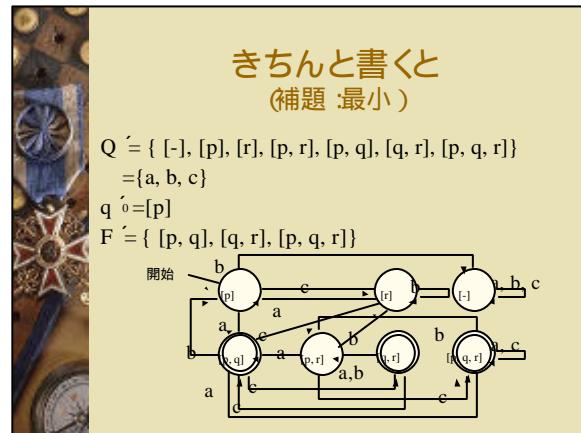
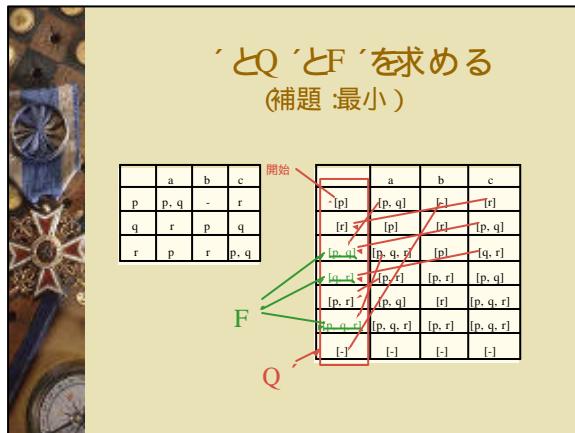
$q_0 = [p]$

$F' = \{ [p, s], [p, q, s], [p, r, s], [p, q, r, s] \}$

補題

NFA: $M(\{p, q, r\}, \{a, b, c\}, _, p, \{q\})$
 と等価なDFAを求める。

	a	b	c
p	p, q	-	r
q	r	p	q
r	p	r	p, q



レポートについて

- オートマトンがどんなものかということの理解が主題
- ので、おおまかに合っていれば可
- 今後はここであげる留意点に注意

状態遷移図の留意点

- 自己への遷移(DFA)か遷移なし(NFA)か
 - 100円を超える投入
例: 70円の状態で50円追加
 - 代金オーバー
例: 10円の状態で30円の商品を要求
- 最終状態を何にすべきか
 - オートマトンの機能を決めるのは人間
 - 解は一つではない
 - 自動販売機としては中途半端 (押し売り!)

定義式に関する留意点

- 遷移関数の書き方
 - 自己への遷移(DFA)か遷移なし(NFA)か

10	20	60	m10	m50	m100	b30	b50	10	10
----	----	----	-----	-----	------	-----	-----	----	----

10	(20)	(60)	m10	m50	m100	b30	b50	10	10
----	------	------	-----	-----	------	-----	-----	----	----

定義式の解答例

- 状態の集合 Q
= { 0, 10, 20, 30, 40, 50, 60, 70, 80, 90, 100 }
- 入力アルファベット
= { m10, m50, m100, b30, b50 }
- 初期状態 q_0
= 0
- 最終状態の集合 F
= { 0 } * これに限らない



定義式の解答例 つづき

☞ 遷移関数

- DFA
- 自己への遷移
 - 100を超える投入
 - 代金オーバー
- NFAでは？

	m10	m50	m100	b30	b50
0	10	50	100	0	0
10	20	60	10	10	10
20	30	70	20	20	20
30	40	80	30	0	30
40	50	90	40	10	40
50	60	100	50	20	0
60	70	60	60	30	10
70	80	70	70	40	20
80	90	80	80	50	30
90	100	90	90	60	40
100	100	100	100	70	50



このDFAが受理する記号列

☞ 最終状態の集合を何にしたかに依存

- その最終状態のどれかに到達する記号列
- 上の例では 0 一つが最終状態

1. m10, m10, m10, b30
2. m50, b50

など



今日の新しいこと

☞ -動作を含むNFA

- 正則表現とのつなぎとして

☞ -CLOSURE

- -動作を含むNFAと含まないNFAの等価性を示すため

☞ -動作を含むNFAと含まないNFAの等価性

- -動作なしNFAで -動作ありNFAを模倣



-動作を含むNFA

☞ -動作を含むNFA

- = 空入力 による状態遷移が許されたNFA

☞ Wが -動作を含むNFAで受理

- = 初期状態から最終状態へ至る道がw
ただし、wに明示的に は含まれない

☞ 定義式 $M(Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$

- = $Q \times (\Sigma \cup \{\lambda\})$ から Q のベキ集合への関数
- (q, a)
- = 状態 q からラベル a の遷移で移る先の状態の集合



-動作を含むNFAの例

(p. 32 図2.8)

受理入力列の例

1. 002 00 2
2. 012 0 1 2
3. 12 1 2
4. 2 2

0	✓	✓
q_0	$\{q_1\}$	$\{q_1\}$
q_1	$\{q_2\}$	$\{q_2\}$
q_2		$\{q_1\}$

開始 $\xrightarrow{\quad}$ q_0 $\xrightarrow{\quad}$ q_1 $\xrightarrow{\quad}$ q_2



-CLOSURE

☞ ある状態 q から -動作のみで移れる先の状態の集合

文字列に対する遷移関数 $\hat{\delta}$ を定義するため

☞ -CLOSUREの定義

- -CLOSURE(q)
- = 遷移図からラベルが でない有向辺を取り去った上で、 q から到達可能な頂点の集合
- -CLOSURE(P) : P は状態の集合

$$= \bigcup_{q \in P} \text{CLOSURE}(q)$$

?(q, a) は必ずしも ?(q, a) と等しくない。
 q から a の辺で直接到達できる状態の集合

q から w をラベルに持つ道 (を含む)
 を通って到達できる状態の集合

?と $\hat{?}$ の拡張

- 1) $\hat{?}(q, ?) ? ? ? CLOSURE(q)$
- 2) $\hat{?}(q, wa) ? ? ? CLOSURE(P)$
ただし、 $w ? ? *, q ? ?,$
 $P ? \{p \mid \text{ある } \hat{?}(q, w) \text{の元 } r \text{ に対して } r ? ?(r, a)\}$
さらに、状態の集団 (Q) に対して
- 3) $?(\mathbf{R}, a) ? \boxed{q?R} ?(q, a)$
- 4) $\hat{?}(\mathbf{R}, w) ? \boxed{q?R} \hat{?}(q, w)$

The image shows a decorative background on the left side. It features a compass rose with a blue and gold design, a small gold star, and a textured yellow surface on the right side. The overall aesthetic is nautical and academic.



受理の例

(p. 34 例2.8)

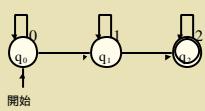
- 0: $\hat{?}(q_0, 0) \ ? \ ? \ ? \ CLOSURE(\hat{?}(q_0, ?), 0))$
 $\ ? \ ? \ ? \ CLOSURE(\{q_0, q_1, q_2\}, 0))$
 $\ ? \ ? \ ? \ CLOSURE(\{q_0, 0\}) \ \cancel{\hat{?}(q_1, 0)} \ ? \ ?(q_2, 0))$
 $\ ? \ ? \ ? \ CLOSURE(\{q_0\}) \ ? \ ?$ (green circle)
 $\ ? \ ? \ ? \ CLOSURE(\{q_0\}) \ ? \ \{q_0, q_1, q_2\}$
- 01: $\hat{?}(q_0, 0) \ ? \ ? \ ? \ CLOSURE(\hat{?}(q_0, 0), 1))$
 $\ ? \ ? \ ? \ CLOSURE(\{q_0, q_1, q_2\}, 1))$
 $\ ? \ ? \ ? \ CLOSURE(\{q_0, 1\}) \ ? \ \cancel{\hat{?}(q_1, 1)} \ ? \ ?(q_2, 1))$
 $\ ? \ ? \ ? \ CLOSURE(\{q_1\}) \ ? \ ?$ (green circle)
 $\ ? \ ? \ ? \ CLOSURE(\{q_1\}) \ ? \ \{q_1, q_2\}$

 -動作なしNFAと
-動作ありNFAの等価性
(p.34 定理2.2)

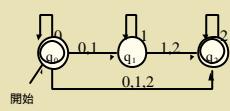


-動作ありNFAを模倣する -動作なしNFAの例 (p. 36 例2.9)

	0	1	2	
q_0	$\{q_0\}$			$\{q_1\}$
q_1		$\{q_1\}$		$\{q_2\}$
q_2				$\{q_1\}$



	0	1	2	
q_0	$\{q_0, q_1, q_2\}$	$\{q_1, q_2\}$		$\{q_2\}$
q_1		$\{q_1, q_2\}$		$\{q_2\}$
q_2				$\{q_2\}$



ミニテスト

- ミニテスト
 - 演習問題 2.9b
 - 教科書・資料を見ても良い
- 解答は板書
- ミニテストを提出すること
- 出したら帰って良し