

# 計算の理論 I

## -動作を含むNFA

月曜3校時  
大月 美佳

平成15年6月2日

佐賀大学知能情報システム学科

1

## 今日の講義内容

1. -動作を含むNFA遷移関数と受理  
復習・補足
2. -動作ありNFA      -動作なしNFA
3. -動作なしNFA    DFA
4. ミニテスト

平成15年6月2日

佐賀大学知能情報システム学科

2

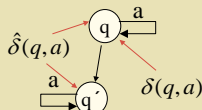
## $\hat{\delta}$ の定義

1)  $\hat{\delta}(q, \varepsilon) = \varepsilon\text{-CLOSURE}(q)$

2)  $\hat{\delta}(q, wa) = \varepsilon\text{-CLOSURE}(P)$

ただし、 $w \in \Sigma^*, q \in \Sigma,$

$P = \{p \mid \text{ある } \hat{\delta}(q, w) \text{ の元 } r \text{ に対して } p \in \delta(r, a)\}$



$\hat{\delta}(q, a)$  は必ずしも  $\delta(q, a)$  と等しくない。

qからaをラベルに持つ道(を含む)  
を通過して到達できる状態の集合

qからaの辺で直接到達  
できる状態の集合

平成15年6月2日

佐賀大学知能情報システム学科

3

## $\delta$ と $\hat{\delta}$ の拡張

1)  $\hat{\delta}(q, \varepsilon) = \varepsilon\text{-CLOSURE}(q)$

2)  $\hat{\delta}(q, wa) = \varepsilon\text{-CLOSURE}(P)$

ただし、 $w \in \Sigma^*, q \in \Sigma,$

$P = \{p \mid \text{ある } \hat{\delta}(q, w) \text{ の元 } r \text{ に対して } p \in \delta(r, a)\}$

さらに、状態の集合  $R (\subseteq Q)$  に対して

3)  $\delta(R, a) = \bigcup_{q \in R} \delta(q, a)$

4)  $\hat{\delta}(R, w) = \bigcup_{q \in R} \hat{\delta}(q, w)$

平成15年6月2日

佐賀大学知能情報システム学科

4

## -動作ありNFAの受理言語

### ◆ 定義

$M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ が受理する言語は  
 $\{w \mid \hat{\delta}(q_0, w) \text{は} F \text{の元を含む}\}$   
 であり $L(M)$ と書く。

## 受理の例

- 0:  $\hat{\delta}(q_0, 0) = \varepsilon\text{-CLOSURE}(\delta(\hat{\delta}(q_0, \varepsilon), 0))$   
 $= \varepsilon\text{-CLOSURE}(\delta(\{q_0, q_1, q_2\}, 0))$   
 $= \varepsilon\text{-CLOSURE}(\delta(q_0, 0) \cup \delta(q_1, 0) \cup \delta(q_2, 0))$   
 $= \varepsilon\text{-CLOSURE}(\{q_0\} \cup \cup)$   
 $= \varepsilon\text{-CLOSURE}(\{q_0\}) = \{q_0, q_1, q_2\}$
- 01:  $\hat{\delta}(q_0, 01) = \varepsilon\text{-CLOSURE}(\delta(\hat{\delta}(q_0, 0), 1))$   
 $= \varepsilon\text{-CLOSURE}(\delta(\{q_0, q_1, q_2\}, 1))$   
 $= \varepsilon\text{-CLOSURE}(\delta(q_0, 1) \cup \delta(q_1, 1) \cup \delta(q_2, 1))$   
 $= \varepsilon\text{-CLOSURE}(\cup \{q_1\} \cup)$   
 $= \varepsilon\text{-CLOSURE}(\{q_1\}) = \{q_1, q_2\}$

## -動作なしNFAと -動作ありNFAの等価性

-動作ありNFA:  $M(Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ が  
 -動作なしNFA:  $M'(Q, \Sigma, \delta', q_0, F')$   
 で模倣できる(帰納法)。

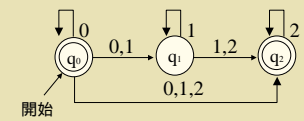
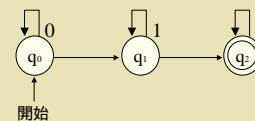
$$F' = \begin{cases} F \cup \{q_0\} & \varepsilon\text{-CLOSUREが}F\text{の元を含むとき} \\ F & \text{そうでないとき} \end{cases}$$

$$\delta'(q, a) = \hat{\delta}(q, a) \quad (q \in Q, a \in \Sigma)$$

## -動作ありNFAを模倣する -動作なしNFAの例

	0	1	2	
$q_0$	$\{q_0\}$			$\{q_1\}$
$q_1$		$\{q_1\}$		$\{q_2\}$
$q_2$			$\{q_2\}$	

	0	1	2
$q_0$	$\{q_0, q_1, q_2\}$	$\{q_1, q_2\}$	$\{q_2\}$
$q_1$		$\{q_1, q_2\}$	$\{q_2\}$
$q_2$			$\{q_2\}$

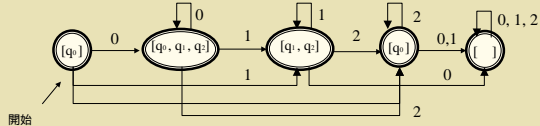


# -遷移無しNFAからDFAへ

## サブセット構成法

	0	1	2
* q <sub>0</sub>	{q <sub>0</sub> , q <sub>1</sub> , q <sub>2</sub> }	{q <sub>1</sub> , q <sub>2</sub> }	{q <sub>2</sub> }
q <sub>1</sub>		{q <sub>1</sub> , q <sub>2</sub> }	{q <sub>2</sub> }
*q <sub>2</sub>			{q <sub>2</sub> }

	0	1	2
* [q <sub>0</sub> ]	{q <sub>0</sub> , q <sub>1</sub> , q <sub>2</sub> }	{q <sub>1</sub> , q <sub>2</sub> }	{q <sub>2</sub> }
*[q <sub>0</sub> , q <sub>1</sub> , q <sub>2</sub> ]	{q <sub>0</sub> , q <sub>1</sub> , q <sub>2</sub> }	{q <sub>1</sub> , q <sub>2</sub> }	{q <sub>2</sub> }
*[q <sub>1</sub> , q <sub>2</sub> ]	[ ]	{q <sub>1</sub> , q <sub>2</sub> }	{q <sub>2</sub> }
*[q <sub>2</sub> ]	[ ]	[ ]	{q <sub>2</sub> }
[ ]	[ ]	[ ]	[ ]



# -動作を含むNFA 例1

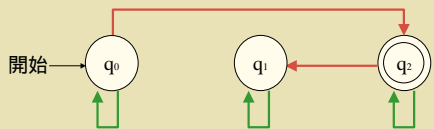
## ◆ -動作を含むNFA

$(\{q_0, q_1, q_2\}, \{0, 1\}, \text{ , } q_0, \{q_2\})$

は下表

	0	1	
q <sub>0</sub>	q <sub>0</sub> , q <sub>1</sub>	-	q <sub>2</sub>
q <sub>1</sub>	q <sub>2</sub>	q <sub>0</sub> , q <sub>1</sub>	-
q <sub>2</sub>	q <sub>0</sub> , q <sub>1</sub>	-	q <sub>1</sub>

# 例1 -CLOSURE



	0	1	
q <sub>0</sub>	q <sub>0</sub> , q <sub>1</sub>	-	q <sub>2</sub>
q <sub>1</sub>	q <sub>2</sub>	q <sub>0</sub> , q <sub>1</sub>	-
q <sub>2</sub>	q <sub>0</sub> , q <sub>1</sub>	-	q <sub>1</sub>

q	ECLOSE(q)
q <sub>0</sub>	q <sub>0</sub> , q <sub>1</sub> , q <sub>2</sub>
q <sub>1</sub>	q <sub>1</sub>
q <sub>2</sub>	q <sub>1</sub> , q <sub>2</sub>

# 例1 NFA

- $\hat{(q_0, 0)} = \text{ECLOSE}(\text{ECLOSE}(q_0, 0)) = \text{ECLOSE}(\{q_0, q_1, q_2\}, 0) = \text{ECLOSE}(\{q_0, q_1, q_2\}) = \{q_0, q_1, q_2\}$
- $\hat{(q_0, 1)} = \text{ECLOSE}(\text{ECLOSE}(q_0, 1)) = \text{ECLOSE}(\{q_0, q_1, q_2\}, 1) = \text{ECLOSE}(\{q_0, q_1\}) = \{q_0, q_1, q_2\}$
- $\hat{(q_1, 0)} = \text{ECLOSE}(\text{ECLOSE}(q_1, 0)) = \text{ECLOSE}(\{q_1\}, 0) = \text{ECLOSE}(\{q_2\}) = \{q_1, q_2\}$
- $\hat{(q_1, 1)} = \text{ECLOSE}(\text{ECLOSE}(q_1, 1)) = \text{ECLOSE}(\{q_1\}, 1) = \text{ECLOSE}(\{q_0, q_1\}) = \{q_0, q_1, q_2\}$
- $\hat{(q_2, 0)} = \text{ECLOSE}(\text{ECLOSE}(q_2, 0)) = \text{ECLOSE}(\{q_1, q_2\}, 0) = \text{ECLOSE}(\{q_0, q_1, q_2\}) = \{q_0, q_1, q_2\}$
- $\hat{(q_2, 1)} = \text{ECLOSE}(\text{ECLOSE}(q_2, 1)) = \text{ECLOSE}(\{q_1, q_2\}, 1) = \text{ECLOSE}(\{q_0, q_1, q_2\}) = \{q_0, q_1, q_2\}$

	0	1
* q <sub>0</sub>	{q <sub>0</sub> , q <sub>1</sub> , q <sub>2</sub> }	{q <sub>0</sub> , q <sub>1</sub> , q <sub>2</sub> }
q <sub>1</sub>	{q <sub>1</sub> , q <sub>2</sub> }	{q <sub>0</sub> , q <sub>1</sub> , q <sub>2</sub> }
*q <sub>2</sub>	{q <sub>0</sub> , q <sub>1</sub> , q <sub>2</sub> }	{q <sub>0</sub> , q <sub>1</sub> , q <sub>2</sub> }

# 例1 NFA DFA

## サブセット構成法

	0	1
* $q_0$	$\{q_0, q_1, q_2\}$	$\{q_0, q_1, q_2\}$
$q_1$	$\{q_1, q_2\}$	$\{q_0, q_1, q_2\}$
* $q_2$	$\{q_0, q_1, q_2\}$	$\{q_0, q_1, q_2\}$

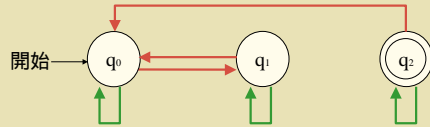
	0	1
* $[q_0]$	$[q_0, q_1, q_2]$	$[q_0, q_1, q_2]$
* $[q_0, q_1, q_2]$	$[q_0, q_1, q_2]$	$[q_0, q_1, q_2]$

# -動作を含むNFA NFA 例2

- 動作を含むNFA  
 $(\{q_0, q_1, q_2\}, \{0, 1\}, \delta, q_0, \{q_2\})$   
 は下表

	0	1	
$q_0$	$q_0$	-	$q_1$
$q_1$	-	$q_0, q_2$	$q_0$
$q_2$	$q_1$	$q_2$	$q_0$

# 例2 -CLOSURE



	0	1
$q_0$	$q_0$	$q_1$
$q_1$	$q_0, q_2$	$q_0$
$q_2$	$q_1, q_2$	$q_0$

q	ECLOSE
$q_0$	$q_0, q_1$
$q_1$	$q_0, q_1$
$q_2$	$q_0, q_1, q_2$

# 例2 NFA

- $\hat{\epsilon}(q_0, 0) = \text{ECLOSE}(\text{ECLOSE}(q_0), 0) =$
- $\hat{\epsilon}(q_0, 1) = \text{ECLOSE}(\text{ECLOSE}(q_0), 1) =$
- $\hat{\epsilon}(q_1, 0) = \text{ECLOSE}(\text{ECLOSE}(q_1), 0) =$
- $\hat{\epsilon}(q_1, 1) = \text{ECLOSE}(\text{ECLOSE}(q_1), 1) =$
- $\hat{\epsilon}(q_2, 0) = \text{ECLOSE}(\text{ECLOSE}(q_2), 0) =$
- $\hat{\epsilon}(q_2, 1) = \text{ECLOSE}(\text{ECLOSE}(q_2), 1) =$

	0	1
$q_0$		
$q_1$		
* $q_2$		

## 例2 NFA DFA

### サブセット構成法

	0	1
$q_0$		
$q_1$		
$*q_2$		

	0	1
$[q_0]$		

## ミニテストと次回内容

- ◆ ミニテスト  
教科書・資料を見ても、友達と相談しても良い  
15分後に指名された人は板書
- ◆ ミニテストを提出すること  
出したら帰って良し
- ◆ 次回(6/9)内容  
正則(正規)表現